



Doehler & Haass

**Fahrzeugdecoder**

**PD10MU**

**PD18MU**

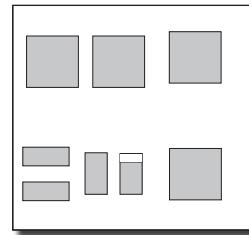
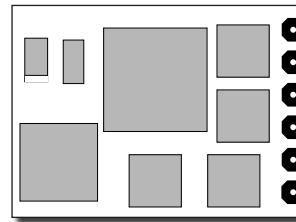
**Anwenderbeschreibung (Seite 2-28)**

**Locomotive decoder**

**PD10MU**

**PD18MU**

**User manual (Pages 29-56)**





<b>1</b>	<b>Einleitung.....</b>	<b>3</b>
<b>2</b>	<b>Sicherheitshinweise.....</b>	<b>3</b>
<b>3</b>	<b>Gewährleistung.....</b>	<b>3</b>
<b>4</b>	<b>Support und Hilfe.....</b>	<b>3</b>
<b>5</b>	<b>Fahrzeugdecoder PD10MU / PD18MU .....</b>	<b>4</b>
5.1	Funktionen.....	6
5.2	Einbau des Decoders .....	7
5.3	Anschluss des Decoders.....	7
5.4	Überprüfung nach dem Einbau.....	9
<b>6</b>	<b>Betriebsform DCC.....</b>	<b>9</b>
6.1	Funktionen.....	9
6.2	Einstellmöglichkeiten .....	10
6.2.1	Liste der unterstützten CV für den Fahrbetrieb.....	11
6.3	Betrieb.....	20
<b>Anhang 1: Erklärungen zum Function Mapping.....</b>		<b>21</b>
<b>Anhang 2: Geschwindigkeitskennlinien.....</b>		<b>23</b>
<b>Anhang 3: Elektrische Kupplungen / Freilaufdiode.....</b>		<b>24</b>
<b>Anhang 4: Konstanter Bremsweg.....</b>		<b>25</b>





D&amp;H

# Fahrzeugdecoder PD10MU/PD18MU ab Firmware-Version 3.12

3

## 1 Einleitung

Der Fahrzeugdecoder unterstützt den reinen DCC-Betrieb und DC-analog. Er kann für normale Gleichstrom- als auch für Glockenankermotoren verwendet werden.

**Ein Betrieb auf Wechselstromanlagen mit Umschaltimpuls ist nicht zulässig! Der Umschaltimpuls führt zur Zerstörung des Decoders!**

**Der Betrieb von induktiven Verbrauchern (Entkuppler, Relais usw.) erfordert den Anschluss von Freilaufdioden (siehe Anhang 3).**

## 2 Sicherheitshinweise

Dieses Produkt wird für Kinder unter 14 Jahren nicht empfohlen.

Es ist für Kleinkinder unter 3 Jahren wegen der Gefahr des Verschluckens nicht geeignet!

Bei unsachgemäßem Gebrauch besteht wegen scharfer Kanten und Spitzen Verletzungsgefahr.



## 3 Gewährleistung

Jeder Decoder wird vor seiner Auslieferung auf vollständige Funktion überprüft. Tritt dennoch ein Fehler auf, setzen Sie sich bitte mit dem Fachhändler, bei dem Sie den Decoder gekauft haben bzw. direkt mit dem Hersteller (Doehler & Haass) in Verbindung. Es gilt die gesetzliche Gewährleistungsfrist von 24 Monaten.

## 4 Support und Hilfe

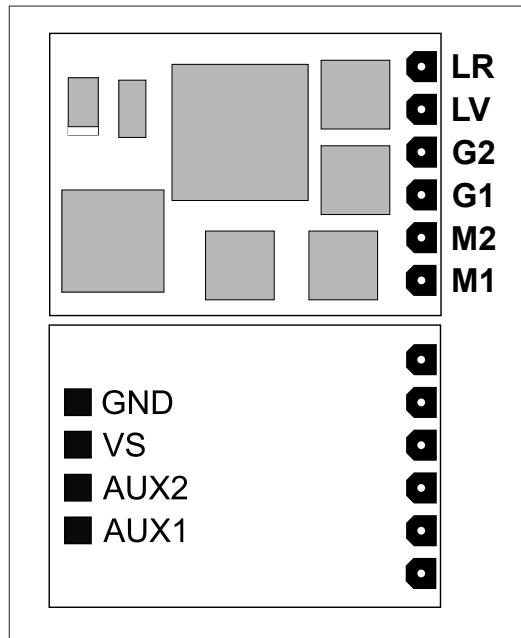
Bei Problemen oder Fragen senden Sie bitte eine E-Mail an die Adresse: **info@dm-toys.de**

Sie erhalten in der Regel innerhalb von wenigen Tagen Antwort.





## 5 Fahrzeugdecoder PD10MU



Technische Daten	PD10MU
Abmessungen [mm]	8,5 x 11,7 x 1,8
Gesamtbelastbarkeit	1,0 A
Maximaler Motorstrom	1,0 A
Maximale Fahrspannung	30 V
Funktionsausgänge Licht: LV, LR (dimmbar)	je 150 mA
Funktionsausgänge: AUX1, AUX2 (dimmbar)	je 300 mA
Anschlussvarianten	
Mit Anschlusslitzen	PD10MU-3
6-polige Stiftleiste für direktes Stecken (NEM651)	PD10MU-4

- M1, M2**.....Motoranschluss 1, 2
- G1, G2**.....Gleisanschluss 1, 2
- LV, LR** .....Licht vorwärts, rückwärts (je 150 mA)
- AUX1, AUX2**....Zusatzfunktion 1, 2 (je 300 mA)
- VS**.....Versorgungsspannung
- GND** .....Masse (0 V)

Falls erforderlich: Blauen Draht (gemeinsamen Rückleiter) an VS anschließen.

Einen Pufferkondensator können Sie an VS (+) und GND (-) anschließen.

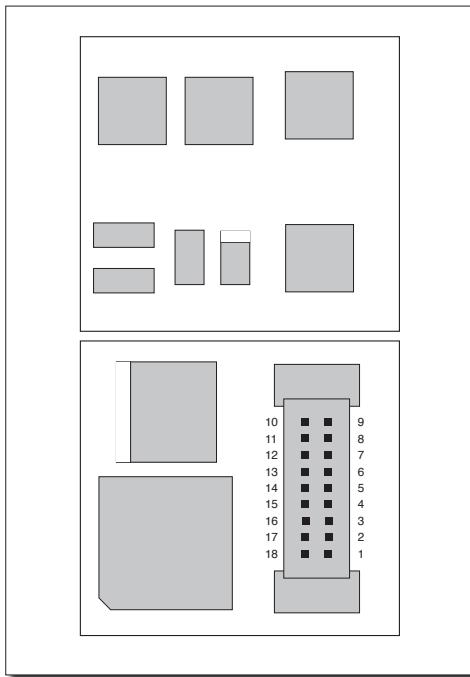


D&amp;H

# Fahrzeugdecoder PD10MU/PD18MU ab Firmware-Version 3.12

5

## Fahrzeugdecoder PD18MU



### Technische Daten

PD18MU	
Abmessungen [mm]	9,0 x 9,7 x 2,9
Gesamtbelastbarkeit	1,0 A
Maximaler Motorstrom	1,0 A
Maximale Fahrspannung	30 V
Funktionsausgänge Licht: LV, LR (dimmbar)	je 150 mA
Funktionsausgänge: AUX1, AUX2 (dimmbar)	je 300 mA

### Anschlussvarianten

18-polige Verbindung für direktes Stecken (Next18)

PD18MU-4

- M1, M2**.....Motoranschluss 1, 2
- G1, G2**.....Gleisanschluss 1, 2
- LV, LR** .....Licht vorwärts, rückwärts  
(je 150 mA)
- AUX1, AUX2**....Zusatzfunktion 1, 2  
(je 300 mA)
- VS**.....Versorgungsspannung
- GND** .....Masse (0 V)

Falls erforderlich: Blauen Draht (gemeinsamen Rückleiter) an VS anschließen.  
Einen Pufferkondensator können Sie an VS (+) und GND (-) anschließen.

### Next18-Schnittstelle

G1	1	18	G1
M1	2	17	LR
AUX1	3	16	-
-	4	15	VS
GND	5	14	GND
VS	6	13	-
-	7	12	AUX2
LV	8	11	M2
G2	9	10	G2



## 5.1 Funktionen

- Zum wahlweisen Betrieb mit konventionellem Gleichstrom-Fahrgerät oder Digitalsystemen nach DCC-Format
- Die Umschaltung zwischen Analog- und Digitalbetrieb erfolgt automatisch
- Kurze Adressen (1-127), lange Adressen (0001-9999), mit 14, 28, 126 Fahrstufen
- Lastregelung der neuesten Generation, dadurch besonders weiches Regelverhalten
- Verschiedene Regelvarianten zur optimalen Anpassung an den Motor
- Intern 127 Fahrstufen
- Einstellbare Motorfrequenz (niederfrequent, 16 kHz, 32 kHz)
- Blockstreckenbetrieb mit einfachen Dioden im Digitalbetrieb
- Licht- und Funktionsausgänge (teilweise) dimmbar und analog aktivierbar
- Rangiergang
- Motor-, Licht- und Gleisanschlüsse elektronisch tauschbar
- Alle Funktionsausgänge frei programmierbar
- Temperaturschutz
- Resetfunktion für DCC
- Updatefähigkeit des Decoders
- Timer für Ausschalten AUX1 und AUX2

Das Update (der Firmware-Download aus dem Internet ist kostenlos) ist im eingebauten Zustand des Decoders auf dem Gleis möglich (kein Öffnen des Fahrzeugs notwendig) und erfolgt entweder über die FCC-Digitalzentrale oder den Programmer. Falls keine entsprechende Hardware zur Verfügung steht, stellt die Firma Doepler & Haass auf Anfrage einen Programmer leihweise zur Verfügung.

Die Fahrzeugdecoder unterstützen das Bremsen mit asymmetrischer Digitalspannung (vier Dioden in Serie und eine Diode antiparallel, Lenz ABC), die Langsamfahrt (mit geeigneten Bremsmodulen) und die bidirektionale Kommunikation (Lokadressrückmeldung im DCC-Betrieb, RailCom®).





## 5.2 Einbau des Decoders

Vor dem Einbau ist die Lok auf einwandfreien elektrischen und mechanischen Zustand zu kontrollieren. Mängel oder Verschmutzungen sind unbedingt vorher zu beseitigen. Grundsätzlich sind die Angaben des Lokherstellers zu beachten. Nur Lokomotiven, die im Analogbetrieb einwandfrei laufen, sollten mit einem Digitaldecoder ausgerüstet werden. Bei neuen Loks ist es empfehlenswert, die Lok in jeder Fahrtrichtung jeweils eine halbe Stunde einzufahren.

Vor dem Einbau des Decoders sind sämtliche Verbindungen zwischen dem Motor und den Gleisanschlüssen aufzutrennen (Schleifer, Chassis, etc.).

### **Die beiden Motoranschlüsse müssen massefrei sein!**

Weiterhin sind alle vorhandenen Kondensatoren, vor allem bei den Anschlüssen für das Licht und den Motor, zu entfernen.

Zum Befestigen des Decoders empfehlen wir ein doppelseitiges Klebeband.

## 5.3 Anschluss des Decoders

Besitzt Ihre Lok keine Schnittstellenbuchse, muss der Decoder individuell verdrahtet werden. Dazu sollten Sie den Decoder PD10MU-**3** mit den Anschlusslitzen verwenden.

Ist in Ihrer Lok eine Schnittstelle (NEM 651) vorhanden, sollten Sie den Decoder PD10MU-**4** verwenden. Dieser besitzt den für diese Buchse benötigten Stecker.

Ist in Ihrer Lok eine 18-polige Schnittstelle (Next18) vorhanden, sollten Sie den Decoder PD18MU verwenden. Dieser besitzt den für diese Buchse benötigten Stecker. Sie können den Decoder problemlos auf die Schnittstelle stecken.





**Für die bedrahteten Varianten verbinden Sie die Drähte des Decoders nach folgendem Schema (siehe auch Grafik unten):**

roter Draht ..... mit dem rechten Lokschiefer

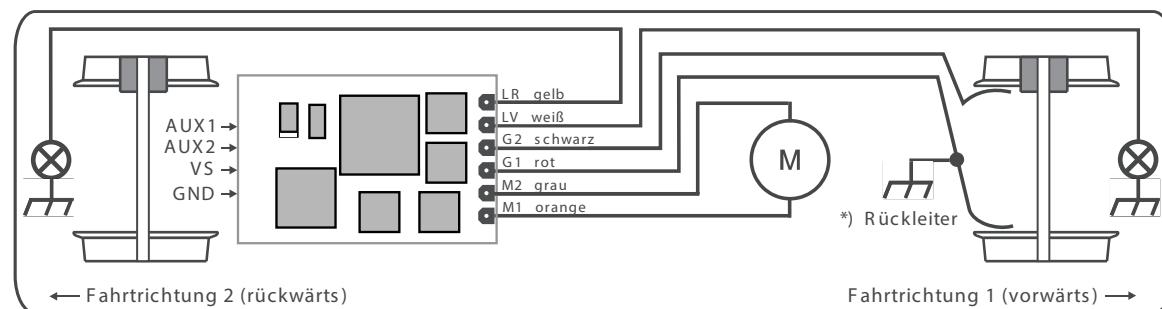
schwarzer Draht .... mit dem linken Lokschiefer

oranger Draht..... mit dem Motoranschluss, der vorher mit dem rechten Lokschiefer verbunden war

grauer Draht..... mit dem Motoranschluss, der vorher mit dem linken Lokschiefer verbunden war

weißer Draht..... mit dem in Fahrtrichtung vorderen Licht

gelber Draht..... mit dem in Fahrtrichtung hinteren Licht



\*) Der Rückleiter kann, je nach Hersteller, mit dem Rad 1 oder 2 (rot oder schwarz) und mit dem Lokchassis verbunden sein.

**Funktionsausgänge:**

Die Funktionsausgänge AUX\* befinden sich ggf. auf der Unterseite des Decoders und müssen mit extra Drähten mit den Verbrauchern verbunden werden.

Hinweis:

Sollten Sie Motor, Licht oder Lokschiefer falsch herum angeschlossen haben, brauchen Sie die Drähte nicht mehr abzulöten, da die Zuordnung per Programmierung elektronisch getauscht werden kann (siehe CV51).

## 5.4 Überprüfung nach dem Einbau

Der erste Test sollte zuerst im Programmiermodus erfolgen (zum Beispiel durch Auslesen der Adresse). Erfolgt keine ordnungsgemäße Rückmeldung an die Zentrale („Error“), kontrollieren Sie bitte erneut die Zuordnung der Anschlüsse bzw. ob der Motor wirklich vom Chassis elektrisch getrennt ist.

## 6 Betriebsform DCC

### 6.1 Funktionen

Kurze Adressen .....	1-127
Lange Adressen.....	0001-9999
Fahrstufen .....	14, 28, 126
Fahrstufen (intern) .....	127
Licht vor/rück (dimmbar).....	ja
Zusatzfunktionen (dimmbar) .....	2
Funktionen gesamt.....	28
Betrieb mit Bremsdioden .....	ja
Betrieb mit Bremsgeneratoren.....	ja
Mehrfachtraktion .....	ja
Hauptgleisprogrammierung .....	ja
Loknummernausgabe .....	ja



## 6.2 Einstellmöglichkeiten

Die Eigenschaften der Lok für DCC-Betrieb können durch die Programmierung der „Configuration Variables“ (CV) beliebig oft verändert werden. Die Programmierung der CV entnehmen Sie bitte den Unterlagen Ihres Programmiergerätes.

Hinweise zum standardmäßigen „Function Mapping“ finden Sie auf der Doehler & Haass-Webseite:

<https://doehler-haass.de/cms/pages/haeufige-fragen.php>

### Wie sieht das standardmäßige „Function Mapping“ aus?

Hinweis:

Wenn im Decoder andere Fahrstufen programmiert sind als im Fahrgerät, kann es zu Fehlfunktionen kommen. Beachten Sie auch hier die Hinweise zu Ihrem Digitalsystem.





### 6.2.1 Liste der unterstützten CV

CV	Name und Erklärung	Bereich	Standard
01	<b>Adresse</b> Adressen größer als 127 sind nur im MM-Betrieb verwendbar	1-127	3
02	<b>AnfahrsSpannung</b>	0-15	0
03	<b>Beschleunigungszeit</b> Der Wert entspricht der Zeit in Sekunden vom Stillstand bis zur Höchstgeschwindigkeit	0-255	3
04	<b>Bremszeit</b> Der Wert entspricht der Zeit in Sekunden von der Höchstgeschwindigkeit bis zum Stillstand	0-255	3
05	<b>Höchstgeschwindigkeit</b> (siehe Anhang 2)	0-127	92
07	<b>Versionsnummer</b> (nur lesen)		
08	<b>Herstellerkennung</b> 97 = Doehler & Haass (Decoder Reset mit „8“)	(nur lesen)	
09	<b>Motorfrequenz</b> <b>Bit    Funktion</b> 0.....0 = 32 kHz, 1 = 16 kHz.....1 1.....0 = 16/32 kHz, 1 = niederfrequent .....2 2.....Proportionalteilbegrenzung.....4 3.....Kurzschlussicherung ausschalten.....8	<b>Wert</b> 1 2 4 8	0-15 1



CV	Name und Erklärung						Bereich	Standard
13	<b>Analogmodus F1-F8</b>							
	Bit	Funktion	Wert	Bit	Funktion	Wert		
	0.....	F1 .....	1	4.....	F5 .....	16		
	1.....	F2 .....	2	5.....	F6 .....	32		
	2.....	F3 .....	4	6.....	F7 .....	64		
	3.....	F4 .....	8	7.....	F8 .....	128		
14	<b>Analogmodus F0, F9-F12</b>							
	Bit	Funktion	Wert	Bit	Funktion	Wert		
	0.....	F0 (f) .....	1	4.....	F11 .....	16		
	1.....	F0 (r) .....	2	5.....	F12 .....	32		
	2.....	F9 .....	4					
	3.....	F10 .....	8					
17	<b>Erweiterte Lokadresse</b>						0-255	195
18	CV17 enthält das höherwertige Byte, CV18 enthält das niederwertige Byte. Nur gültig, wenn durch CV29/Bit 5=1 aktiviert.						0-255	232
19	<b>Verbundadresse</b> Mehrere Loks im Verbund unter dieser Adresse (1-127) 0, 128 = Inaktiv Wert + 128 = Inverse Fahrtrichtung						0-255	0
21	<b>Verbundmodus F1-F8</b>						0-255	0
	Bit	Funktion	Wert	Bit	Funktion	Wert		
	0.....	F1 .....	1	4.....	F5 .....	16		
	1.....	F2 .....	2	5.....	F6 .....	32		
	2.....	F3 .....	4	6.....	F7 .....	64		
	3.....	F4 .....	8	7.....	F8 .....	128		



CV	Name und Erklärung						Bereich	Standard
22	<b>Verbundmodus F0, F9-F12</b>						0-63	0
	Bit	Funktion	Wert	Bit	Funktion	Wert		
	0.....	F0 (f)	1	4.....	F11	16		
	1.....	F0 (r)	2	5.....	F12	32		
	2.....	F9	4					
	3.....	F10	8					
27	<b>Bremseinstellungen</b>						0-243	64
	Bit	Funktion	Wert	Bit	Funktion	Wert		
	0.....	Asymmetrie normal	1	4.....	Negative Spannung	16		
	1.....	Asymmetrie invers	2	5.....	Positive Spannung	32		
	2.....	Derzeit ohne Funktion	4	6.....	Bremsdiode normal	64		
	3.....	Derzeit ohne Funktion	8	7.....	Bremsdiode invers	128		
28	<b>Rückmeldeeinstellungen</b>						0-7	3
	Bit	Funktion	Wert					
	0.....	Kanal 1 (Lokadressenausgabe) erlaubt	1					
	1.....	Kanal 2 (POM-Auslesen usw.) erlaubt	2					
	2.....	Dynamische Kanalnutzung	4					
29	<b>Konfigurationsregister</b>						0-255	14
	Bit	Funktion	Wert					
	0.....	Richtung umkehren	1					
	1.....	14 Fahrstufen	0					
		28/126 Fahrstufen	2					
	2.....	Analogbetrieb erlaubt	4					
	3.....	Rückmeldung erlaubt	8					
	5.....	Lokadresse nach CV17/18	32					



CV	Name und Erklärung	Bereich	Standard
33	<b>Funktionszuordnung F0(f)</b>  (siehe Anhang 1)	0-255	1
34	<b>Funktionszuordnung F0(r)</b>  (siehe Anhang 1)	0-255	2
35	<b>Funktionszuordnung F1(f+r)</b> Wird CV35 gesetzt, wird CV47 genauso gesetzt  (siehe Anhang 1)	0-255	4
36	<b>Funktionszuordnung F2(f+r)</b> Wird CV36 gesetzt, wird CV64 genauso gesetzt  (siehe Anhang 1)	0-255	8
37	<b>Funktionszuordnung F3</b>  (siehe Anhang 1)	0-255	16
38	<b>Funktionszuordnung F4</b>  (siehe Anhang 1)	0-255	128
39	<b>Funktionszuordnung F5</b>  (siehe Anhang 1)	0-255	32
40	<b>Funktionszuordnung F6</b>  (siehe Anhang 1)	0-255	0
41	<b>Funktionszuordnung F7</b>  (siehe Anhang 1)	0-255	0
42	<b>Funktionszuordnung F8</b>  (siehe Anhang 1)	0-255	64
43	<b>Funktionszuordnung F9</b>  (siehe Anhang 1)	0-255	0
44	<b>Funktionszuordnung F10</b>  (siehe Anhang 1)	0-255	0
45	<b>Funktionszuordnung F11</b>  (siehe Anhang 1)	0-255	0
46	<b>Funktionszuordnung F12</b>  (siehe Anhang 1)	0-255	0
47	<b>Funktionszuordnung F1 (r)</b> Soll CV47 einen anderen Wert als CV35 haben, muss CV35 vor CV47 programmiert werden  (siehe Anhang 1)	0-255	4
48	<b>Kennlinie</b> Durchbiegung der Kennlinie, 0 = gerade ... 7 = stark gekrümmmt  (siehe Anhang 2)	0-7	5



CV	Name und Erklärung	Bereich	Standard
49	<b>Impulsbreite</b> 0 = 1 ms, 1 = 2 ms, 2 = 4 ms, 3 = 8 ms	0-3	1
50	<b>Regelvariante</b> 0 = Einstellung durch CV56 - CV59, 1 = Hart, 2 = Weich, 3 = Sehr weich	0-3	2
51	<b>Vertauschungen</b> <b>Bit    Funktion    Wert</b> 0.....Motoranschlüsse..... 1 1.....Lichtanschlüsse..... 2 2.....Gleisanschlüsse ..... 4	0-7	0
52	<b>Dimmung LV/LR</b> 0 = dunkel ... 31 = volle Helligkeit	0-31	31
53	<b>Dimmung Abblendlicht</b> 0 = dunkel ... 31 = volle Helligkeit	(siehe CV156)	0-31
54	<b>Dimmung AUX1</b> 0 = dunkel ... 31 = volle Helligkeit	0-31	31
55	<b>Dimmung AUX2</b> 0 = dunkel ... 31 = volle Helligkeit	0-31	31
56	<b>Motorregelung Proportionalteil</b> Nur bei CV50 = 0, siehe <a href="http://www.doehler-haass.de/">www.doehler-haass.de</a> / „Häufige Fragen“	0-7	3
57	<b>Motorregelung Integralteil</b>	(wie bei CV56)	0-3
58	<b>Motorregelung Messzeit</b>	(wie bei CV56)	0-3
59	<b>Motorregelung Impulsbreite</b>	(wie bei CV56)	0-7



CV	Name und Erklärung	Bereich	Standard
60	<b>Bremsabschnitte</b> 1 oder 2	0, 1	0
61	<b>Rangiergang Geschwindigkeit</b>	(wie bei CV05)	0-127
62	<b>Rangiergang Verzögerungszeit</b>	(wie bei CV03)	0-255
63	<b>Anfahrverzögerung Fahrstufe 1</b> Je 100 ms, 0 = ausgeschaltet	(siehe CV124)	0-250
64	<b>Funktionszuordnung F2 (r)</b> Soll CV64 einen anderen Wert als CV36 haben, muss CV36 vor CV64 programmiert werden	(siehe Anhang 1)	0-255
65	<b>Maximale Fahrstufe in zweiteiligen Bremsabschnitten</b> Nur bei Bremsdiode	(siehe CV60)	0-127
66	<b>Vorwärts-Trim</b> 0 = ausgeschaltet, kleiner 128 = Reduktion, größer 128 = Erhöhung der Geschwindigkeit	0-255	0
95	<b>Rückwärts-Trim</b>	(siehe CV66)	0-255
105	<b>Benutzerkennzeichen 1</b>	0-255	0
106	<b>Benutzerkennzeichen 2</b>	0-255	0
112	<b>Geschwindigkeitsminderung Analog</b> 0 = geringe Minderung ... 31 = starke Minderung	0-31	15
113	<b>Ausschaltfunktion für LV</b> Bit 0 = F1 ... Bit 7 = F8	0-255	0
114	<b>Ausschaltfunktion für LR</b> Bit 0 = F1 ... Bit 7 = F8	0-255	0



CV	Name und Erklärung	Bereich	Standard
115	<b>Ausschaltfunktion für AUX1</b> Bit 0 = F1 ... Bit 7 = F8	0-255	0
116	<b>Ausschaltfunktion für AUX2</b> Bit 0 = F1 ... Bit 7 = F8	0-255	0
117	<b>Timer für Ausschalten AUX1</b> Je 100 ms, 0 = ausgeschaltet	0-250	0
118	<b>Timer für Ausschalten AUX2</b> Je 100 ms, 0 = ausgeschaltet	0-250	0
121	<b>Funktionszuordnung LV+LR ein / AUX1+AUX2 aus</b> Bit 0 = F1 ... Bit 7 = F8	0-255	0
122	<b>Funktionszuordnung AUX1+AUX2 ein / LV+LR aus</b> Bit 0 = F1 ... Bit 7 = F8	0-255	0
123	<b>Langsamfahrt Geschwindigkeit</b> Nur mit geeigneten Bremsmodulen	(siehe CV27)	0-127
124	<b>Funktionszuordnung Anfahrverzögerung</b> Bit 0 = F1 ... Bit 7 = F8	(siehe CV63)	0-255
134	<b>Entscheidungsschwelle für Asymmetrie</b> Der Standardwert 6 entspricht in etwa 0,7 Volt Asymmetrie und damit der Vorwärtsspannung einer Siliciumdiode. Werte kleiner als 3 sind nicht sinnvoll, Werte größer als 6 bei Bedarf.	(siehe CV27)	0-15
135	<b>Multiplikation Geschwindigkeitsrückmeldung</b> 0 = ausgeschaltet	0-255	0



CV	Name und Erklärung	Bereich	Standard
136	<b>Division Geschwindigkeitsrückmeldung</b> 0 = /1, 1 = /2, 2 = /4, 3 = /8, 4 = /16, 5 = /32, 6 = /64	0-6	0
137	<b>Einstellungen</b> <b>Bit Funktion</b> 1.....Energiesparmodus ausschalten ..... Die anderen Bits sind derzeit ohne Funktion	(siehe Anhang 3) <b>Wert</b> 2	0-63 0
144	<b>Einstellungen</b> <b>Bit Funktion</b> 0.....Dynamische Kanalnutzung ..... 1.....Sofortiges Anfahren nach Stromunterbrechung..... 2.....Spezielles Bit für Beleuchtung im Analogbetrieb ..... Die anderen Bits sind derzeit ohne Funktion	<b>Wert</b> 1 2 4	0-31 0
154	<b>Bremsrampe vorwärts und rückwärts</b> Für konstanten Bremsweg empfohlen: CV48 = 0 0 = ausgeschaltet Eingestellt wird die Bremszeit aus höchster Fahrstufe in Sekunden mal 8, bei kleineren Fahrstufen errechnet der Decoder die Bremsrampe selbstständig	(siehe CV27)	0-255 0
155	<b>Bremsrampe rückwärts</b> 0 = es wird der Wert aus CV154 genutzt, ermöglicht unterschiedliche Bremszeiten für vorwärts und rückwärts	(siehe CV154)	0-255 0



D&amp;H

## Fahrzeugdecoder PD10MU/PD18MU ab Firmware-Version 3.12

19

CV	Name und Erklärung				Bereich	Standard
156	<b>Dimmmaske für Abblendlicht</b>				(siehe CV53)	
	<b>Bit</b>	<b>Funktion</b>	<b>Wert</b>	<b>Bit</b>	<b>Funktion</b>	<b>Wert</b>
	0.....LV	.....	1	4.....Derzeit ohne Funktion	.....	16
	1.....LR	.....	2	5.....Derzeit ohne Funktion	.....	32
	2.....AUX1	.....	4	6.....Derzeit ohne Funktion	.....	64
	3.....AUX2	.....	8	7.....Derzeit ohne Funktion	.....	128
260	<b>Herstellerkennung</b>				(nur lesen)	
	97 = Doehter & Haass					
261	<b>Decoderkennzeichen</b>				(nur lesen)	
	PD10MU = 130, PD18MU = 134					
262	<b>Versionsnummer</b>				(nur lesen)	
263	<b>Datum</b>				(nur lesen)	
264	<b>Revisionsnummer</b>				(nur lesen)	
265	<b>Datum</b>				(nur lesen)	



### 6.3 Betrieb

Stellen Sie die Lok aufs Programmiergleis und lesen Sie die Lokadresse des Decoders aus (CV01). Die Grundeinstellung sollte 3 sein. Programmieren Sie die gewünschte Lokadresse und nehmen Sie die Lok mit diesen Einstellwerten in Betrieb. Nach der ersten Kontrolle können Sie die Parameter der Lok Ihren Bedürfnissen anpassen.

Zeigt das Programmiergerät „Lesefehler“ an, überprüfen Sie bitte erneut die ordnungsgemäße Verdrahtung der Lok und beachten Sie die Hinweise zum Anschluss des Programmiergleises. **Nehmen Sie die Lok auf keinen Fall so in Betrieb!**

Hinweis:

Der Betrieb mit Asymmetrie im Bremsabschnitt ist mit der werkseitigen Einstellung nicht möglich. Ist diese Eigenschaft erwünscht, so muss CV27 / Bit 0 und/oder Bit 1 auf „1“ gestellt werden.

Der Betrieb mit Gleichspannung im Bremsabschnitt ist mit der werkseitigen Einstellung nicht möglich. Ist diese Eigenschaft erwünscht, so muss CV27 / Bit 4 und/oder Bit 5 auf „1“ gestellt werden.





D&amp;H

## Fahrzeugdecoder PD10MU/PD18MU ab Firmware-Version 3.12

21

### Anhang 1: Erklärungen zum Function Mapping

Zum Einschalten einer Funktion geben Sie die Wertigkeit des Ausgangs entsprechend der folgenden Tabelle ein. Sollen mehrere Funktionen gleichzeitig eingeschaltet werden, dann addieren Sie die zugehörigen Wertigkeiten.

Wertigkeit der Ausgänge:

	RG	ABL	k.F.	k.F.	AUX2	AUX1	LR	LV
Wert	128	64	32	16	8	4	2	1

RG = Rangiergang

ABL = Abblendlicht

k.F. = keine Funktion

**Beispiel:** F4 soll den Rangiergang einlegen und die Ausgänge LV und LR einschalten:  
LV = 1, LR = 2, RG = 128: einzutragen ist also in CV38 der Wert 131.

**Timerfunktion** (CV117, 118)

**Wert = 0** Der Timer ist ausgeschaltet (Dauerfunktion)

**Wert = 1...250** Der Timer ist aktiviert, der entsprechende Ausgang wird nach einer Zeit von:  
eingegebenem Wert x 0,1 [Sec] abgeschaltet.

**Abschaltfunktion** (CV113-116)

Mit dieser Funktion wird erreicht, dass trotz eingeschaltetem Ausgang (z.B. LV über die Funktion F0) dieser Ausgang abgeschaltet werden kann (z.B. Stirnführerstand dunkel).

**Beispiel:**

Ein klassischer Fall für die Abschaltfunktion ist die Lichtfunktion im Wendezugbetrieb.

Die Stirnbeleuchtung zu den Waggons hin muss abgeschaltet werden, das Licht auf der freien Seite jedoch je nach Fahrtrichtung wechseln (weiß ↔ rot).

F0 schaltet das Licht ein (je nach Fahrtrichtung weiß oder rot)

F2 schaltet die Beleuchtung vorne aus

F3 schaltet die Beleuchtung hinten aus

CV	Funktion	RG	ABL			AUX2	AUX1	LR	LV
33	F0(f)					X			X
34	F0(r)						X	X	

CV	Funktion	F8	F7	F6	F5	F4	F3	F2	F1
113	LV aus							X	
114	LR aus						X		
115	AUX1 aus							X	
116	AUX2 aus						X		

**LV** Licht vorne weiß

**AUX1** Licht vorne rot

**LR** Licht hinten weiß

**AUX2** Licht hinten rot

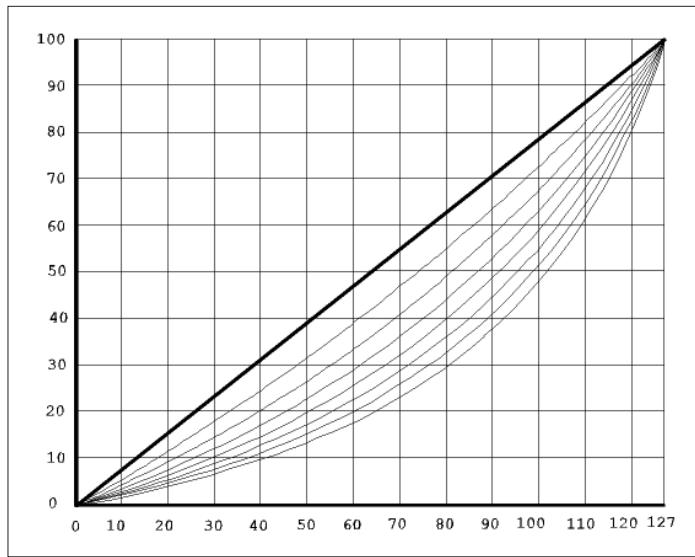


D&H

## Fahrzeugdecoder PD10MU/PD18MU ab Firmware-Version 3.12

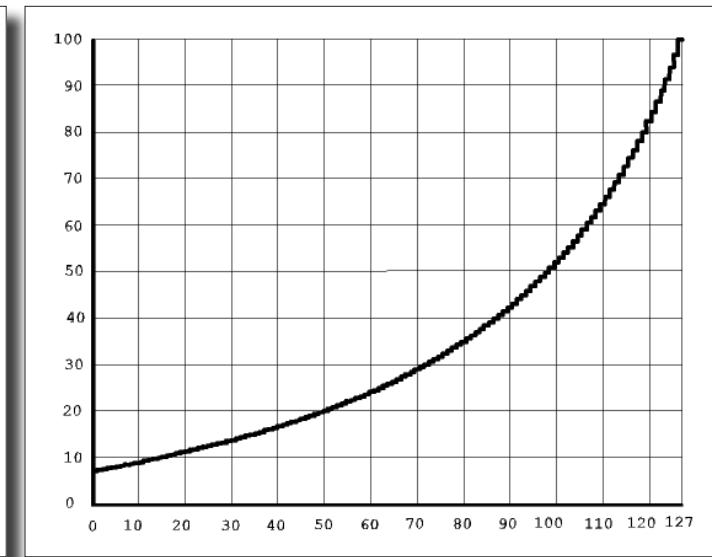
23

### Anhang 2: Geschwindigkeitskennlinien



Fahrstufenkennlinie \*),  
(siehe CV48)

Gerade ..... 0  
Stark durchgebogen .... 7



Kennlinie für die Höchstgeschwindigkeit  
(siehe CV05/CV61)

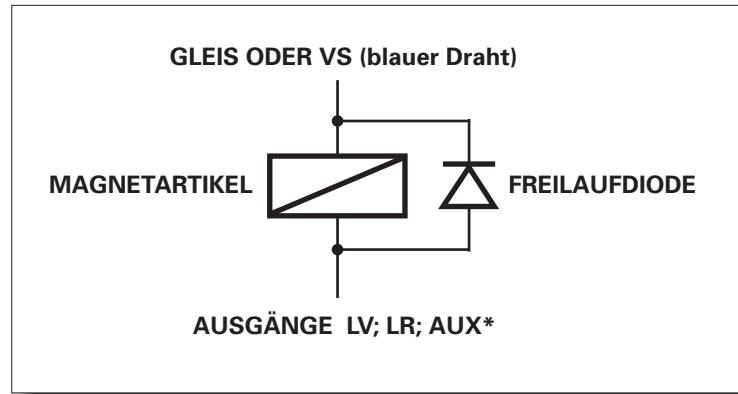


### Anhang 3: Elektrische Kupplungen / Freilaufdiode

Elektrische Kupplungen, also Kupplungen, welche automatisch fernbedient entkuppeln können, sind Magnetartikel und stellen deshalb induktive Verbraucher dar.

Diese können durch Selbstinduktion beim Abschalten des Stromes durch die Spule des Magnetartikels eine hohe Spannung mit entgegengesetzter Polarität (bis hin zu mehreren hundert Volt!) entstehen lassen, welche durch Überschreitung der maximalen Sperrspannung der empfindlichen MOSFET-Ausgangstreiber der Funktionsausgänge diese irreparabel zerstören kann!

**Es ist daher unbedingt erforderlich diese Spannung durch so genannte Freilaufdioden kurz zu schließen:**



Bitte stellen Sie unbedingt sicher, dass der von Ihnen für den Anschluss der elektrischen Kupplung ausgewählte Funktionsausgang eine ausreichend hohe Belastbarkeit aufweist!

**Tipp:**

Nutzen Sie die Kupplungsfunktion unserer Decoder (Timer für Ausschalten AUX\*) um sicherzustellen, dass der Funktionsausgang in jedem Fall nach einer maximalen, von Ihnen vorgegebenen Einschaltzeit, ausgeschaltet wird. Andernfalls ist die Zerstörung der elektrischen Kupplung möglich.

## Anhang 4: Konstanter Bremsweg

### Funktion der „Bremsrampe“

Stellen Sie in CV27 das gewünschte Bremsverfahren ein. Stellen Sie in CV48 die lineare Kennlinie (Wert = 0) ein.

Stellen Sie sicher, dass CV154 den Wert 0 enthält. Bevor Sie fortfahren, prüfen Sie bitte, ob das Modell mit der höchsten Fahrstufe eine angemessene Höchstgeschwindigkeit erreicht. Falls es langsamer ist, erhöhen Sie bitte den Wert in CV05. Falls es schneller ist, reduzieren Sie bitte den Wert in CV05.

Notieren Sie den aktuellen Wert aus CV04. Lassen Sie das Modell mit der höchsten Fahrstufe in den Bremsabschnitt einfahren. Hält das Modell zu früh an, erhöhen Sie bitte den Wert in CV04. Hält das Modell zu spät an (fährt durch), reduzieren Sie bitte den Wert in CV04. Wiederholen Sie die Einfahrt in den Bremsabschnitt solange, bis der am besten geeignete Wert für CV04 gefunden wurde.

Stellen Sie den ermittelten Wert für CV04 multipliziert mit 8 nun in CV154 ein.

Sofern Sie eine Feinabstimmung wünschen, können Sie den Wert in CV154 im Bereich von -7 bis +7 variieren.

Setzen Sie die CV04 auf den notierten Wert zurück.

Der Decoder berechnet nun für alle anderen Fahrstufen bei der Einfahrt in den Bremsabschnitt die hierzu notwendige „Bremsrampe“ automatisch.

Für geschobene Wendezüge usw. steht mit CV155 ein separater Wert für Fahrtrichtung rückwärts zur Verfügung. Enthält die CV155 den Wert „0“, gilt die CV154 für beide Fahrtrichtungen. Steht in CV155 jedoch ein Wert größer als „0“, gilt die CV154 nur noch für Fahrtrichtung vorwärts.



Märklin®

ist ein eingetragenes Warenzeichen der Firma Gebr. Märklin & Cie. GmbH, D-73033 Göppingen

Motorola®

ist ein eingetragenes Warenzeichen der Firma Motorola Inc., Schaumburg, Illinois, USA

RailCom®

ist ein eingetragenes Warenzeichen der Firma Lenz Elektronik GmbH, D-35398 Gießen

SelecTRIX®

ist ein eingetragenes Warenzeichen der Firma Gebr. Märklin & Cie. GmbH, D-73033 Göppingen

Super-Soft-Drive (SSD)®

ist ein eingetragenes Warenzeichen der Firma Doepler & Haass GmbH & Co. KG, D-81249 München



Dieses Produkt darf am Ende seiner Nutzungsdauer nicht über den normalen Hausmüll entsorgt werden. Bitte benutzen Sie die Entsorgungsstelle Ihrer Gemeinde.

This product must not be disposed off with normal household waste at the end of its useful life. Please use the disposal point in your municipality.



WEEE-Reg.-Nr.: DE 28016265

Ce produit ne doit pas être éliminé avec les déchets ménagers normaux à la fin de sa vie utile. Veuillez utiliser le point d'élimination de votre autorité locale.



Achtung: Nicht für Kinder unter 36 Monaten geeignet wegen verschluckbarer Kleinteile, Erstickungsgefahr.

Caution: Not suitable for children under 36 months due to small parts which may be swallowed, choking hazard.

Attention : ne convient pas aux enfants de moins de 36 mois en raison de petites pièces pouvant être avalées, risque d'étouffement.



D&H

## Notizen

27



**DM Toys**

Vorster Heidweg 16-18  
D-47661 Issum  
[www.dm-toys.de](http://www.dm-toys.de)  
[info@dm-toys.de](mailto:info@dm-toys.de)

**Modellbahn Union**

Gutenbergstraße 3a  
D-59174 Kamen  
[www.modellbahnnunion.de](http://www.modellbahnnunion.de)

Firmenstempel

**Doehler & Haass Steuerungssysteme GmbH & Co. KG**  
Eichelhäuserstraße 54  
D-81249 München

**© 2023 Doehtler & Haass**

Änderungen und Irrtum vorbehalten  
Ausgabe 4/2023



Doehler & Haass

**Fahrzeugdecoder**

**PD10MU**

**PD18MU**

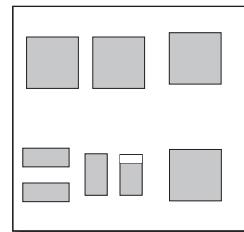
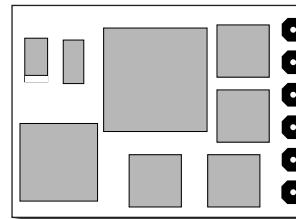
Anwenderbeschreibung (Seite 2-28)

**Locomotive decoder**

**PD10MU**

**PD18MU**

**User manual (Pages 29-56)**





<b>1</b>	<b>Introduction .....</b>	<b>31</b>
<b>2</b>	<b>Safety instructions.....</b>	<b>31</b>
<b>3</b>	<b>Warranty .....</b>	<b>31</b>
<b>4</b>	<b>Support and help.....</b>	<b>31</b>
<b>5</b>	<b>Locomotive decoder PD10MU / PD18MU .....</b>	<b>32</b>
5.1	Functions.....	33
5.2	Installation of the decoder.....	34
5.3	Connection of the decoder.....	34
5.4	Check after installation .....	36
<b>6</b>	<b>System format DCC .....</b>	<b>36</b>
6.1	Functions.....	36
6.2	Setting options .....	37
6.2.1	List of supported CV.....	38
6.3	Operation.....	47
<b>Supplement 1: Notes to Function Mapping.....</b>		<b>48</b>
<b>Supplement 2: Speed characteristics.....</b>		<b>50</b>
<b>Supplement 3: Electric coupling / Freewheeling diode.....</b>		<b>51</b>
<b>Supplement 4: Constant braking distance.....</b>		<b>52</b>



D&H

## Locomotive decoder PD10MU/PD18MU from firmware version 3.12

31

### 1 Introduction

The vehicle decoder supports pure DCC operation and DC analog. It can be used for normal DC as well as for bell armature motors.

**The operation on alternating current supplied layouts with switching impulse is not allowed! The switching impulse destroys the decoder!**

**The operation of inductive consumers (decouplers, relays, etc.) requires the connection of freewheeling diodes (see supplement 3).**

### 2 Safety instructions

This product is not suitable for children under 14 years.

It might be swallowed by children under 3 years!

An improper use involves a risk of injury due to sharp edges and points.



### 3 Warranty

The functioning of every decoder is fully tested before delivery. Should nevertheless a failure occur, please contact the dealer where you purchased the decoder or directly the producer (Doehler & Haass). The warranty period is two years from the date of purchase.

### 4 Support and help

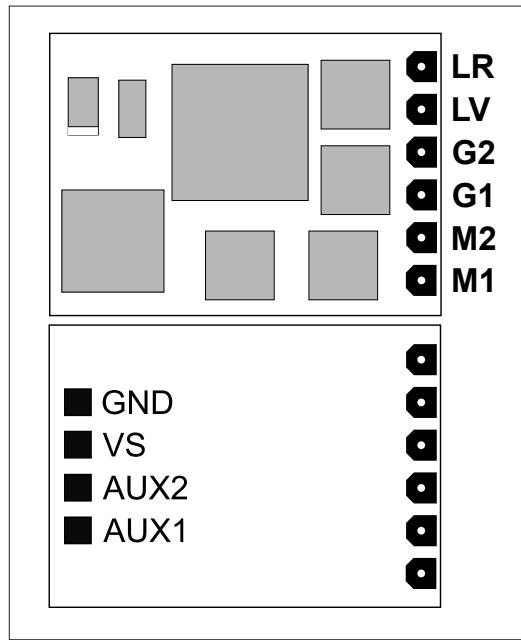
In case you have any problems or questions please contact us by email: [info@dm-toys.de](mailto:info@dm-toys.de)

Usually you will get an answer within a few days.





## 5 Locomotive decoder PD10MU



Specifications	PD10MU
Dimensions [mm]	8,5 x 11,7 x 1,8
Total load	1,0 A
Maximum motor current	1,0 A
Maximum operating voltage	30 V
Function outputs for light: LV, LR (dimmable)	each 150 mA
Function outputs: AUX1, AUX2 (dimmable)	each 300 mA
Connecting options	
With connection wires	PD10MU-3
6 pin connector for direct plugging (NEM651)	PD10MU-4

- M1, M2** ..... Motor connection 1, 2  
**G1, G2** ..... Track connection 1, 2  
**LV, LR** ..... Front light, rear light (each 150 mA)  
**AUX1, AUX2** ..... Additional function 1, 2 (each 300 mA)  
**VS** ..... Supply voltage  
**GND** ..... Ground (0 V)

If necessary: Connect blue wire (common return conductor) to VS.  
You can connect a buffer capacitor to VS (+) and GND (-).

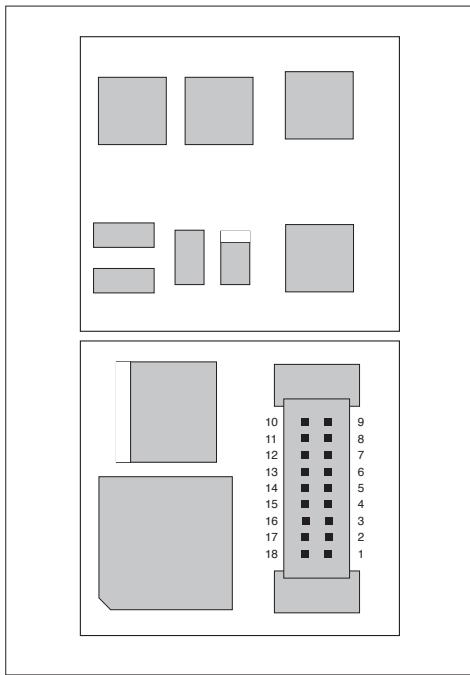


D&amp;H

## Locomotive decoder PD10MU/PD18MU from firmware version 3.12

33

### Locomotive decoder PD18MU



#### Specifications

#### PD18MU

Dimensions [mm]	9,0 x 9,7 x 2,9
Total load	1,0 A
Maximum motor current	1,0 A
Maximum operating voltage	30 V
Function outputs for light: LV, LR (dimmable)	each 150 mA
Function outputs: AUX1, AUX2 (dimmable)	each 300 mA

#### Connecting options

18 pin connector for direct plugging (Next18)

PD18MU

**M1, M2**..... Motor connection 1, 2

**G1, G2**..... Track connection 1, 2

**LV, LR** ..... Front light, rear light  
(each 150 mA)

**AUX1, AUX2**..... Additional function 1, 2  
(each 300 mA)

**VS**..... Supply voltage

**GND** ..... Ground (0 V)

If necessary: Connect blue wire (common return conductor) to VS.

You can connect a buffer capacitor to VS (+) and GND (-).

#### Next18 interface

G1	1	18	G1
M1	2	17	LR
AUX1	3	16	-
-	4	15	VS
GND	5	14	GND
VS	6	13	-
-	7	12	AUX2
LV	8	11	M2
G2	9	10	G2



## 5.1 Functions

- Operation can be controlled either by conventional DC command stations or by digital command station supporting the DCC format
- Automatic switch over from conventional DC to digital operation
- Short addresses (1-127), long addresses (0001-9999), with 14, 28, 126 speed steps
- State of art load regulation, in this way an especially smooth control mode
- Different control variants for an optimal adaption to the motor
- 127 internal speed steps
- Adjustable motor frequency (low frequency, 16 kHz, 32 kHz)
- Block section operation by simple diodes in digital operation
- Light and function outputs are (partly) dimmable and can be activated analogously
- Shunting gear
- Motor, light and track connections electronically changeable
- All function outputs are freely programmable
- Thermal protection
- Reset function for DCC
- Updateability of the decoder
- Timer for switching off AUX1 and AUX2

The update (the firmware download from the Internet is free of charge) is possible in the installed state of the decoder on the track (no opening of the vehicle necessary) and is done either via the FCC command station or the programmer. If no corresponding hardware is available, Doepler & Haass will provide a programmer on loan upon request.

Decoders support braking with asymmetric digital voltage (four diodes connected in series and one antiparallel diode), slow approach (with appropriate brake modules) and the bidirectional communication (locomotive address check back signal in DCC operation, RailCom®).





## 5.2 Installation of the decoder

Before installation check if the locomotive is in perfect electrical and mechanical condition. Defects and dirt must be eliminated first. Pay attention to the instructions of the locomotive producer.

Only locomotives running smoothly in analogue mode should be equipped with digital decoder. New locomotives should be run in at least 30 minutes in each driving direction.

Before starting installation, insulate the motor and all its terminals completely against track connections (sliders, chassis etc.).

**Both motor connections must be disconnected from the ground!**

Further on all capacitors have to be removed, particularly those associated with the connections of light and motor.

Fix the decoder with a double sided adhesive tape.

## 5.3 Connection of the decoder

In case your locomotive is not equipped with an interface jack, the decoders must be wired individually. For this purpose you should use the decoder PD10MU-**3**.

If your locomotive has an interface (NEM 651), you should use the PD10MU-**4** decoder. This has the connector needed for this socket.





**For the wired variants connect the wires of the decoder according to the following scheme (see also graphic below):**

red wire .....with the right track wire

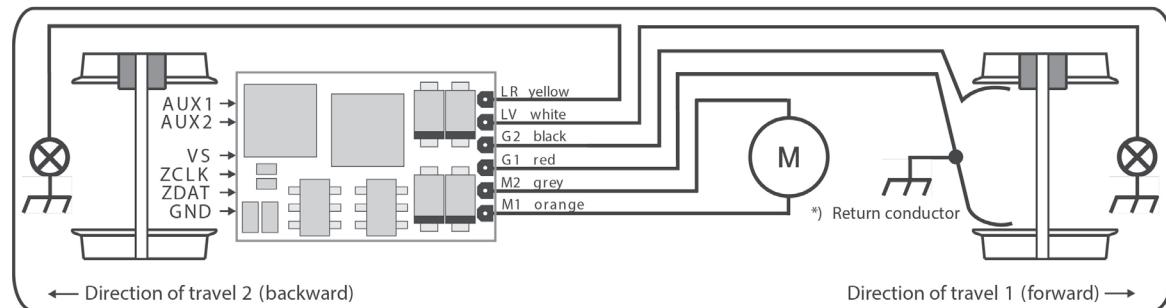
black wire .....with the left track wire

orange wire.....with the motor wire, which was connected to the right track wire

gray wire.....with the motor wire, which was connected to the left track wire

white wire.....with the front light in driving direction

yellow wire .....with the rear light in driving direction



\*) Depending on the manufacturer, the return conductor can be connected to wheel 1 or 2 (red or black) and to the locomotive chassis

**Function outputs:**

The function outputs AUX\* may be located on the bottom side of the decoder and must be connected to the consumers with extra wires.

Notice:

In case of an incorrect wiring of motor, lighting and track, there is no need to solder off the wires as the assignment can be interchanged electronically by programming (see CV51).

## 5.4 Check after installation

The first test should be made in programming mode (e.g. by reading out the address). If there is not correct check back signal to the central unit ("Error"), check again the mapping of the connection or the electrical separation of the motor from the chassis.

# 6 System format DCC

## 6.1 Functions

Short address .....	1-27
Long address .....	0001-9999
Speed steps.....	14, 28,126
Speed steps (internal).....	127
Front light/rear light (dimmable).....	yes
Additional functions (dimmable) .....	2
Functions total .....	28
Operation with brake diodes .....	yes
Operation with brake generators.....	yes
Consist mode .....	yes
Programming On The Main .....	yes
Locomotive number output.....	yes





## 6.2 Setting options

The features of a locomotive operated in the DCC operating mode can be varied by programming the "Configuration Variables" (CV) freely at any time. The programming procedure is described in the instructions of your programming device.

Instructions for "Function Mapping" by default see Doehtler & Haass website:

<https://doehler-haass.de/cms/pages/haeufige-fragen.php>

**Wie sieht das standardmäßige „Function Mapping“ aus?** (only in German)

Notice:

In case the speed steps programmed on the decoder differ from those of the control device, malfunctions may occur. Please pay attention to the information concerning your digital system.



### 6.2.1 List of supported CV

CV	Name and definition	Range	Standard
01	<b>Address</b>	1-127	3
02	<b>Starting voltage</b>	0-15	0
03	<b>Acceleration time</b> The value corresponds to the time in seconds from start to maximum speed	0-255	3
04	<b>Deceleration time</b> The value corresponds to the time in seconds from the maximum speed to stop	0-255	3
05	<b>Maximum speed</b> (see supplement 2)	0-127	92
07	<b>Version number</b> (read only)		
08	<b>Manufacturer identification</b> 97 = Doehter & Haass (Decoder reset with "8") (read only)		
09	<b>Motor frequency</b> <b>Bit      Function</b> 0.....0 = 32 kHz, 1 = 16 kHz.....1 1.....0 = 16/32 kHz, 1 = low frequency .....2 2.....proportional part limitation .....4 3.....Switch off short circuit protection .....8 <b>Value</b>	0-15	1



CV	Name and definition						Range	Standard
13	<b>Analog mode F1-F8</b>							
	Bit	Function	Value	Bit	Function	Value		
	0.....	F1 .....	1	4.....	F5 .....	16		
	1.....	F2 .....	2	5.....	F6 .....	32		
	2.....	F3 .....	4	6.....	F7 .....	64		
	3.....	F4 .....	8	7.....	F8 .....	128		
14	<b>Analog mode F0, F9-F12</b>							
	Bit	Function	Value	Bit	Function	Value		
	0.....	F0 (f) .....	1	4.....	F11 .....	16		
	1.....	F0 (r) .....	2	5.....	F12 .....	32		
	2.....	F9 .....	4					
	3.....	F10 .....	8					
17	<b>Extended address</b>						0-255	195
18	CV17 contains the most significant byte; CV18 contains the least significant byte. Only, if activated by CV29/Bit 5=1.						0-255	232
19	<b>Consist address</b> Several compound locomotives run under this address (1-127) 0, 128 = deactivated Value + 128 = inverse direction						0-255	0
21	<b>Consist mode F1-F8</b>						0-255	0
	Bit	Function	Value	Bit	Function	Value		
	0.....	F1 .....	1	4.....	F5 .....	16		
	1.....	F2 .....	2	5.....	F6 .....	32		
	2.....	F3 .....	4	6.....	F7 .....	64		
	3.....	F4 .....	8	7.....	F8 .....	128		



D&amp;H

## Locomotive decoder PD10MU/PD18MU from firmware version 3.12

41

CV	Name and definition						Range	Standard
22	<b>Consist mode F0, F9-F12</b>						0-63	
	Bit	Function	Value	Bit	Function	Value		
	0.....	F0 (f) .....	1	4.....	F11 .....	16		
	1.....	F0 (r) .....	2	5.....	F12 .....	32		
	2.....	F9 .....	4					
	3.....	F10 .....	8					
27	<b>Brake settings</b>						0-243	
	Bit	Function	Value	Bit	Function	Value		
	0.....	Asymmetry normal.....	1	4.....	Negative voltage .....	16		
	1.....	Asymmetry inverse .....	2	5.....	Positive voltage .....	32		
	2.....	Currently without function..	4	6.....	Brake diode normal .....	64		
	3.....	Currently without function..	8	7.....	Brake diode inverse.....	128		
28	<b>Check-back settings</b>						0-7	
	Bit	Function	Value					
	0.....	Channel 1 (Locomotive address) allowed.....	1					
	1.....	Channel 2 (POM readout etc.) allowed .....	2					
	2.....	Dynamic channel utilization .....	4					
29	<b>Configuration register</b>						0-255	
	Bit	Function	Value					
	0.....	Inverse direction.....	1					
	1.....	14 speed steps.....	0					
		28/126 speed steps.....	2					
	2.....	Analog operation allowed .....	4					
	3.....	Check back allowed.....	8					
	5.....	Locomotive address by CV17/18.....	32					



CV	Name and definition	Range	Standard
33	<b>Function mapping F0(f)</b>  (see supplement 1)	<b>0-255</b>	<b>1</b>
34	<b>Function mapping F0(r)</b>  (see supplement 1)	<b>0-255</b>	<b>2</b>
35	<b>Function mapping F1(f+r)</b> If CV35 is written, CV47 will be set to the same value  (see supplement 1)	<b>0-255</b>	<b>4</b>
36	<b>Function mapping F2(f+r)</b> If CV36 is written, CV64 will be set to the same value  (see supplement 1)	<b>0-255</b>	<b>8</b>
37	<b>Function mapping F3</b>  (see supplement 1)	<b>0-255</b>	<b>16</b>
38	<b>Function mapping F4</b>  (see supplement 1)	<b>0-255</b>	<b>128</b>
39	<b>Function mapping F5</b>  (see supplement 1)	<b>0-255</b>	<b>32</b>
40	<b>Function mapping F6</b>  (see supplement 1)	<b>0-255</b>	<b>0</b>
41	<b>Function mapping F7</b>  (see supplement 1)	<b>0-255</b>	<b>0</b>
42	<b>Function mapping F8</b>  (see supplement 1)	<b>0-255</b>	<b>64</b>
43	<b>Function mapping F9</b>  (see supplement 1)	<b>0-255</b>	<b>0</b>
44	<b>Function mapping F10</b>  (see supplement 1)	<b>0-255</b>	<b>0</b>
45	<b>Function mapping F11</b>  (see supplement 1)	<b>0-255</b>	<b>0</b>
46	<b>Function mapping F12</b>  (see supplement 1)	<b>0-255</b>	<b>0</b>
47	<b>Function mapping F1 (r)</b> In case CV47 should have a different value than CV35, you have to set CV35 first and then CV47  (see supplement 1)	<b>0-255</b>	<b>4</b>
48	<b>Speed step characteristic</b>  (see supplement 2) Deflection of the speed step characteristic, 0 = linear ... 7 = strongly curved	<b>0-7</b>	<b>5</b>



D&amp;H

## Locomotive decoder PD10MU/PD18MU from firmware version 3.12

43

CV	Name and definition	Range	Standard												
49	<b>Impulse width</b> 0 = 1 ms, 1 = 2 ms, 2 = 4 ms, 3 = 8 ms	0-3	1												
50	<b>Control variant</b> 0 = defined by CV56 - CV59, 1 = hard, 2 = soft, 3 = very soft	0-3	2												
51	<b>Interchange of connections</b> <table><thead><tr><th>Bit</th><th>Function</th><th>Value</th></tr></thead><tbody><tr><td>0.....</td><td>Motor connections .....</td><td>1</td></tr><tr><td>1.....</td><td>Light connections.....</td><td>2</td></tr><tr><td>2.....</td><td>Track connections .....</td><td>4</td></tr></tbody></table>	Bit	Function	Value	0.....	Motor connections .....	1	1.....	Light connections.....	2	2.....	Track connections .....	4	0-7	0
Bit	Function	Value													
0.....	Motor connections .....	1													
1.....	Light connections.....	2													
2.....	Track connections .....	4													
52	<b>Dimming LV/LR</b> 0 = dark ... 31 = full brightness	0-31	31												
53	<b>Dimming low beam light</b> 0 = dark ... 31 = full brightness	(see CV156)	0-31												
54	<b>Dimming AUX1</b> 0 = dark ... 31 = full brightness	0-31	31												
55	<b>Dimming AUX2</b> 0 = dark ... 31 = full brightness	0-31	31												
56	<b>Motor control proportional</b> Only if CV50 = 0, see: <a href="http://www.doehler-haass.de/">www.doehler-haass.de/</a> „Häufige Fragen“ (only in German)	0-7	3												
57	<b>Motor control integral</b> (as CV56)	0-3	3												
58	<b>Motor control measurement period</b> (as CV56)	0-3	1												
59	<b>Motor control impulse width</b> (as CV56)	0-7	3												



CV	Name and definition	Range	Standard
60	<b>Brake sections</b> 1 or 2	0, 1	0
61	<b>Shunting gear speed</b>	(as CV05)	0-127
62	<b>Shunting gear deceleration</b>	(as CV03)	0-255
63	<b>Starting delay speed step 1</b> Each 100 ms, 0 = deactivated	(see CV124)	0-250
64	<b>Function mapping F2 (r)</b> In case CV64 should have a different value than CV36, you must set CV36 first and then CV64	(see supplement 1)	0-255
65	<b>Maximum speed step in two part brake sections</b> Only with brake diode	(see CV60)	0-127
66	<b>Forward trim</b> 0 = deactivated, smaller 128 = reduction, greater 128 = enhancement of the speed	0-255	0
95	<b>Backward trim</b>	(see CV66)	0-255
105	<b>User identification 1</b>	0-255	0
106	<b>User identification 2</b>	0-255	0
112	<b>Speed reduction analog</b> 0 = small reduction ... 31 = strong reduction	0-31	15
113	<b>Switch off function for LV</b> Bit 0 = F1 ... Bit 7 = F8	0-255	0
114	<b>Switch off function for LR</b> Bit 0 = F1 ... Bit 7 = F8	0-255	0



D&amp;H

## Locomotive decoder PD10MU/PD18MU from firmware version 3.12

45

CV	Name and definition	Range	Standard
115	<b>Switch off function for AUX1</b> Bit 0 = F1 ... Bit 7 = F8	0-255	0
116	<b>Switch off function for AUX2</b> Bit 0 = F1 ... Bit 7 = F8	0-255	0
117	<b>Timer for switch off AUX1</b> Each 100 ms, 0 = deactivated	0-250	0
118	<b>Timer for switch off AUX2</b> Each 100 ms, 0 = deactivated	0-250	0
121	<b>Function mapping LV+LR on / AUX1+AUX2 off</b> Bit 0 = F1 ... Bit 7 = F8	0-255	0
122	<b>Function mapping AUX1+AUX2 on / LV+LR off</b> Bit 0 = F1 ... Bit 7 = F8	0-255	0
123	<b>Slow approach speed</b> Only with suitable brake modules	(see CV27)	0-127
124	<b>Function mapping starting delay</b> Bit 0 = F1 ... Bit 7 = F8	(see CV63)	0-255
134	<b>Decision threshold for asymmetry</b> Default value 6 corresponds approximately to 0.7 volt asymmetry and thus to the forward voltage of a silicon diode. Values smaller 3 are not useful, values greater 6 on demand.	(see CV27)	0-15
135	<b>Multiplication speed check back signal</b> 0 = deactivated	0-255	0



CV	Name and definition	Range	Standard
136	<b>Division speed check back signal</b> 0 = /1, 1 = /2, 2 = /4, 3 = /8, 4 = /16, 5 = /32, 6 = /64	0-6	0
137	<b>Settings</b> <b>Bit Function</b> 1.....Switch off energy saving mode..... The other bits are currently without function	(see supplement 3) <b>Value</b> 2	0-63 0
144	<b>Settings</b> <b>Bit Function</b> 0.....Dynamic channel usage ..... 1.....Immediate starting after current interruption..... 2.....Special bit for lighting in analog operation..... The other bits are currently without function	<b>Value</b> 1 2 4	0-31 0
154	<b>Brake ramp forward and backward</b> Recommended for constant braking distance: CV48 = 0 0 = deactivated If maximum speed step braking time is adjusted in seconds times 8, at smaller speed steps the decoder generates the brake ramp independently	(see CV27)	0-255 0
155	<b>Brake ramp backward</b> 0 = value from CV154 is used Allows different brake times forward and backward	(see CV154)	0-255 0



D&amp;H

## Locomotive decoder PD10MU/PD18MU from firmware version 3.12

47

CV	Name and definition					Range	Standard
156	<b>Dimming mask for low beam light</b>					(see CV53)	
	<b>Bit</b>	<b>Function</b>	<b>Value</b>	<b>Bit</b>	<b>Function</b>	<b>Value</b>	
	0.....LV	.....	1	4.....	Currently without function .....	16	
	1.....LR	.....	2	5.....	Currently without function .....	32	
	2.....AUX1	.....	4	6.....	Currently without function .....	64	
	3.....AUX2	.....	8	7.....	Currently without function ....	128	
260	<b>Manufacturer identification</b>					(read only)	
	97 = Doebler & Haass						
261	<b>Decoder number</b>					(read only)	
	PD10MU = 130, PD18MU = 134						
262	<b>Version number</b>					(read only)	
263	<b>Date</b>					(read only)	
264	<b>Revision number</b>					(read only)	
265	<b>Date</b>					(read only)	



### 6.3 Operation

Put the locomotive on the programming track and readout the locomotive address (CV01). The default value should be 3. Program the desired locomotive address and start running the locomotive keeping these setting values. After the first check you can vary the parameters of the engine freely according to your requirements.

In case your programming device indicates "Error", please check again the correct wiring of the locomotive and pay attention to the wiring instructions for connecting the programming track. **Never put such a locomotive into operation!**

Notice:

Operation with asymmetry in the brake section is not possible with the factory settings.

In case you want this option, CV27 / bit 0 and/or bit 1 must be set to "1".

Brake section operation in direct current operating mode is not possible with the factory settings.

In case you want this option, CV27 / bit 4 and/or bit 5 must be set to "1".





## Supplement 1: Notes to Function Mapping

If you want to activate a function enter the value of the corresponding output according to the following table. In case you want to activate several different functions simultaneously you must add up the related values.

Output values:

	RG	ABL	n.f.	n.f.	AUX2	AUX1	LR	LV
Value	128	64	32	16	8	4	2	1

RG = shunting gear

ABL = low beam light

n.f. = no function

**Example:** F4 should activate the shunting gear and switch on the outputs LV and LR:  
LV=1, LR=2, RG=128: so you must enter the value 131 in CV38.

**Timer function** (CV117, 118)

**Value = 0** The timer is switched off (continuous function)

**Value = 1...250** The timer is activated, the corresponding output will be disconnected after the time of:  
entered value x 0.1 [sec].



**Switch off function** (CV113-116)

This function gives you the option for deactivating the output (e.g. frontal driving cab light off), despite of activated output (e.g. LV by function F0).

**Example:**

A typical situation where to apply the switch off function is the push pull operation.

The front lightning pointing to the wagon must be switched off, but the other lights must be reversed according to the driving direction (white ↔ red).

- F0 Switches the light on (white or red according to the driving direction)
- F2 Switches the font light off
- F3 Switches the rear ligh off

CV	Function	RG	ABL			AUX2	AUX1	LR	LV
33	F0(f)					X			X
34	F0(r)						X	X	

CV	Function	F8	F7	F6	F5	F4	F3	F2	F1
113	LV off							X	
114	LR off						X		
115	AUX1 off							X	
116	AUX2 off						X		

**LV** Front light white  
**AUX1** Front light red

**LR** Rear light white  
**AUX2** Rear light red

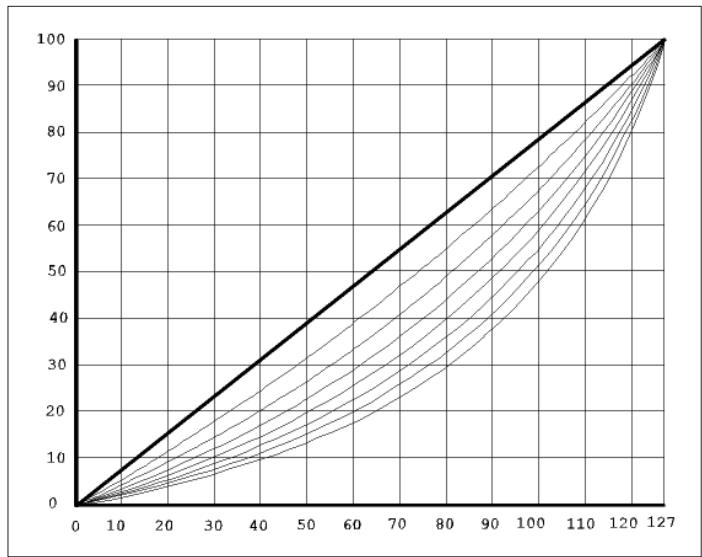


D&H

## Locomotive decoder PD10MU/PD18MU from firmware version 3.12

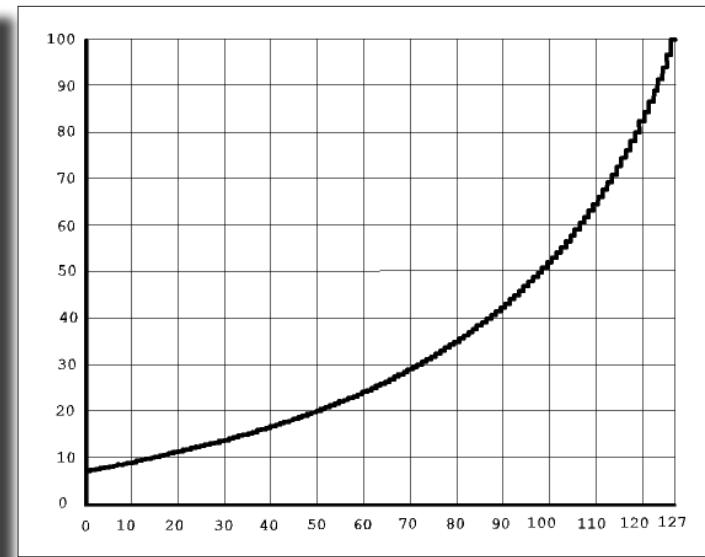
51

### Supplement 2: Speed characteristics



Speed step characteristic \*),  
(see CV48)

- Linear ..... 0
- Strongly curved ..... 7



Maximum speed characteristic  
(see CV05/CV61)



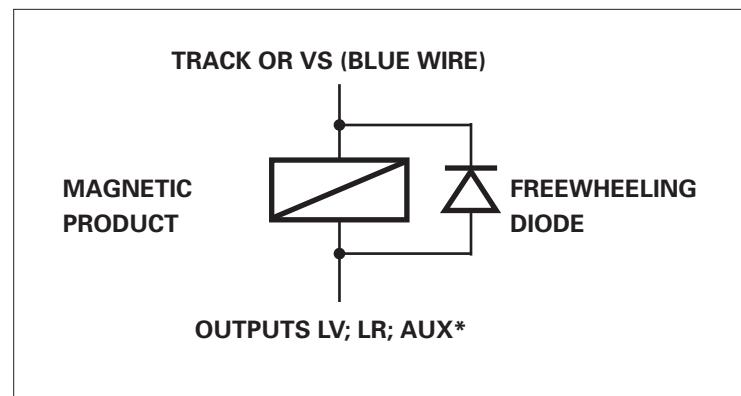


### Supplement 3: Electric coupling / Freewheeling diode

Electric couplings – i.e. couplings, which can automatically uncouple remotely — are magnetic articles and therefore inductive consumers.

When switching off the current they may generate by the coil of the magnetic product a high voltage with opposite polarity (up to several hundred volts) by self induction. By exceeding the maximum cut off voltage of the function outputs of the most sensitive MOSFET output drivers, they can be destroyed irreparably!

**It is therefore imperative to close shortly these voltages by freewheeling diodes:**



Please make sure that the function output you have chosen for connecting the electric coupling has a sufficiently high capacity!



Hint:

Use the coupling functions of our decoders (timer for switching off AUX\*) to make sure that the function output will be switched off in any case according to a maximum activation time specified by you. Otherwise the destruction of the electric coupling is possible.

## Supplement 4: Constant braking distance

### Function of the “braking ramp”

Set the desired braking method in CV27. Set in CV48 the linear characteristic (value = 0).

Make sure that CV154 contains the value 0. Before proceeding, please check if the model reaches a reasonable top speed with the highest speed step. If it is slower, please increase the value in CV05. If it is faster, please decrease the value in CV05.

Note the current value from CV04. Let the model enter the braking section with the highest speed step. If the model stops too early, please increase the value in CV04. If the model stops too late (runs through), please reduce the value in CV04. Repeat the entry into the braking section until the most suitable value for CV04 is found.

Set the determined value for CV04 multiplied by 8 now in CV154.

If you want a fine tuning, you can vary the value in CV154 in the range from -7 to +7.

Reset CV04 to the noted value.

The decoder now automatically calculates the necessary “braking ramp” for all other speed steps when entering the braking section.

For pushed push-pull trains etc. a separate value for reverse direction is available with CV155. If CV155 contains the value “0”, CV154 is valid for both driving directions. If CV155 contains a value greater than “0”, CV154 is only valid for forward direction.





Märklin®

is a registered trademark of the company Gebr. Märklin & Cie. GmbH, D-73033 Göppingen

Motorola®

is a registered trademark of the company Motorola Inc., Schaumburg, Illinois, USA

RailCom®

is a registered trademark of the company Lenz Elektronik GmbH, D-35398 Gießen

SelecTRIX®

is a registered trademark of the company Gebr. Märklin & Cie. GmbH, D-73033 Göppingen

Super-Soft-Drive (SSD)®

is a registered trademark of the company Doepler & Haass GmbH & Co. KG, D-81249 München



WEEE-Reg.-Nr.: DE 28016265

Dieses Produkt darf am Ende seiner Nutzungsdauer nicht über den normalen Hausmüll entsorgt werden. Bitte benutzen Sie die Entsorgungsstelle Ihrer Gemeinde.

This product must not be disposed off with normal household waste at the end of its useful life. Please use the disposal point in your municipality.

Ce produit ne doit pas être éliminé avec les déchets ménagers normaux à la fin de sa vie utile. Veuillez utiliser le point d'élimination de votre autorité locale.



Achtung: Nicht für Kinder unter 36 Monaten geeignet wegen verschluckbarer Kleinteile, Erstickungsgefahr.

Caution: Not suitable for children under 36 months due to small parts which may be swallowed, choking hazard.

Attention : ne convient pas aux enfants de moins de 36 mois en raison de petites pièces pouvant être avalées, risque d'étouffement.



D&H

## Notes

55



**DM Toys**

Vorster Heidweg 16-18  
D-47661 Issum  
[www.dm-toys.de](http://www.dm-toys.de)  
[info@dm-toys.de](mailto:info@dm-toys.de)

**Modellbahn Union**

Gutenbergstraße 3a  
D-59174 Kamen  
[www.modellbahnnunion.de](http://www.modellbahnnunion.de)

Company Stamp

**Doehler & Haass Steuerungssysteme GmbH & Co. KG**  
Eichelhaeherstrasse 54  
D-81249 Muenchen

© 2023 Doehler & Haass  
Changes and errors reserved  
Edition 4/2023